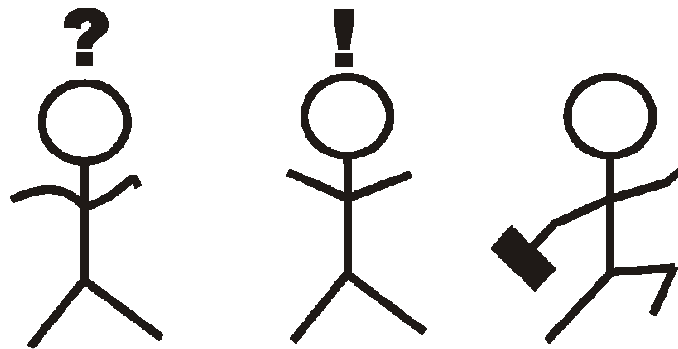


Whitepaper

Sichere Antriebstechnik Sicherheitsfunktionen nach EN 61800-5-2



IRM - Ingenieurbüro Ralf Merten

Büro Stuttgart / Weil im Schönbuch

Fon: 07157 / 66 99 56 • Fax: 07157 / 66 99 57

Mobil: 0178 / 524 96 74

Mail: kontakt@eplaner.info Web: www.eplaner.info

STO - Safe Torque Off - Sicher abgeschaltetes Moment

Motor erhält keine Energie, die eine Drehbewegung erzeugen kann;
Stopp-Kategorie 0 nach DIN EN 60204-1

SS1 - Safe Stop 1 - Sicherer Stopp 1 / Sicheres Stillsetzen

Motor verzögert; Überwachung Bremsrampe und STO nach Stillstand oder STO nach Ablauf einer Verzögerungszeit; Stopp-Kategorie 1 nach DIN EN 60204-1

SS2 - Safe Stop 2 - Sicherer Stopp 2

Motor verzögert; Überwachung Bremsrampe und SOS nach Stillstand oder SOS nach Ablauf einer Verzögerungszeit; Stopp-Kategorie 2 nach DIN EN 60204-1

SOS - Safe Operating Stop - Sicherer Betriebshalt

Motor steht still und widersteht externen Kräften.

SLA - Safely-Limited Acceleration - Sicher begrenzte Beschleunigung

Das Überschreiten eines Beschleunigungsgrenzwerts wird verhindert.

SLS - Safely-Limited Speed - Sicher begrenzte Geschwindigkeit

Das Überschreiten eines Geschwindigkeitsgrenzwerts wird verhindert.

SLT - Safely-Limited Torque - Sicher begrenztes Moment

Das Überschreiten eines Drehmoment-/Kraftgrenzwerts wird verhindert.

SLP - Safely-Limited Position - Sicher begrenzte Position

Das Überschreiten eines Positionsgrenzwerts wird verhindert.

SLI - Safely-Limited Increment - Sicher begrenztes Schrittmaß

Der Motor wird um ein spezifiziertes Schrittmaß verfahren und stoppt anschließend.

SDI - Safe Direction - Sichere Bewegungsrichtung

Die nicht beabsichtigte Bewegungsrichtung des Motors wird verhindert.

SMT - Safe Motor Temperature - Sichere Motortemperatur

Das Überschreiten eines Motortemperaturgrenzwerts wird verhindert.

SBC - Safe Brake Control - Sichere Bremsenansteuerung

Sichere Ansteuerung einer externen Bremse

SCA - Safe Cam - Sicherer Nocken

Während sich die Motorposition in einem spezifizierten Bereich befindet, wird ein sicheres Ausgangssignal erzeugt.

SSM - Safe Speed Monitor - Sichere Geschwindigkeitsüberwachung

Während die Motordrehzahl niedriger als ein spezifizierter Wert ist, wird ein sicheres Ausgangssignal erzeugt.

SAR - Safe Acceleration Range - Sicherer Beschleunigungsbereich

Die Beschleunigung des Motors wird innerhalb spezifizierter Grenzwerte gehalten.

SSR - Safe Speed Range - Sicherer Geschwindigkeitsbereich

Die Geschwindigkeit des Motors wird innerhalb spezifizierter Grenzwerte gehalten.

STR - Safe Torque Range - Sicherer Momentenbereich

Das Drehmoment des Motors (die Kraft bei Linearmotoren) wird innerhalb spezifizierter Grenzwerte gehalten.